

Tut 04

Tuesday, 7. May 2019 20:44

0. ORGANISATORISCHES

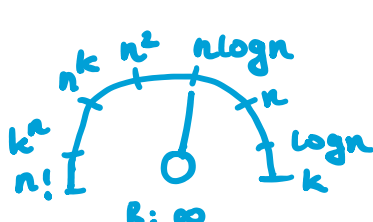
1. Block-Test

- Start: 13.05. (Mo) 10⁰⁰
- Best before: 19.05. (So) 23⁵⁹

- HA3 Songs: Welcher Tutor hat den besten Musikgeschmack?
→ Spotify Playlist ad!

1. SORTIERALGORITHMEN

SORTIERALGORITHMEN



- Sortieralgorithmen: Verwendung bei der binären Suche:
→ nur möglich wenn aufsteigend sortiert
- Wir lernen 3 unterschiedlich schnelle Sortieralgorithmen kennen

1.1 Stabilität

- Folie: Stabilität
- Ein Sortieralgorithmus arbeitet stabil, wenn bei gleichem Schlüssel die Reihenfolge erhalten bleibt
- Selectionsort & Quicksort nur mit Glück stabil
→ i.A. nicht stabil
- Insertionsort stabil (i.A.)

Def: Stabilität

Reihenfolge v. Elementen mit gleichem Sortierschlüssel nach Sortieren unverändert (evtl.)

1.2 In-place vs. Out-of-place

- In-place wenn innerhalb des Arrays gearbeitet wird (kein zusätzliches Zwischenarray nötig)
→ aka. In-Situ (hudefak says that?!)
- Out-of-place wenn beim Sortieren zusätzlich Speicher belegt wird (Zusritt)
→ aka. Ex-Situ (again?!)
- Selection, Insertion & Quicksort können In-place umgesetzt werden

1.3 Selectionsort

- Suche das Minimum und tausche wenn kleiner
→ wenn nicht, gehe weiter

Selectionsort

5	3	12	1	6	9
1	3	12	5	6	9
1	3	12	5	6	9
1	3	5	12	6	9
1	3	5	6	12	9
1	3	5	6	9	12
1	3	5	6	9	12

1.4 Insertionsort

- Element f. Element durchlaufen
- Jedes Element so lang verschoben, bis Position richtig ist

Insertionsort

5	3	12	4	10
3	5	12	4	10
3	5	12	4	10
3	5	4	12	10
3	4	5	12	10
3	4	5	12	10
3	4	5	10	12
3	4	5	10	12

• : Vgl mit
□ : aktuell

- Programmcode

```
public class InsertionSort {
    public static void sort(int[] arr) {
        for (int i = 0; i < arr.length; ++i)
            for (int j = i; arr[j] < arr[j-1] && j > 0; --j)
                swap(arr, j, j-1);
    }

    private static void swap(int[] arr, int x, int y) {
        int a = arr[x];
        arr[x] = arr[y];
        arr[y] = a;
    }
}
```

1.5 Quicksort

- Selection/Insertionsort i.d.R. ausreichend schnell, jedoch n² im Avg.-Case
- Quicksort n log n Avg., sehr vorteilhaft bei großen Datenmengen
- -||- basiert auf dem Teile-und-herrsche Prinzip (?!)
→ Zerlegung eines großen Problems in kleine Teilprobleme
→ rekursiver Algorithmus

1.5.1. Out-of-place

- Einfacher zu verstehen
- C1) Wähle ein 'Pivot'-Element
- C2) kleinerer Pivot? linkes Teilarray
größerer Pivot? rechtes Teilarray
- C3) wiederhole C1) so lange bis 1 Elementiges Array

40	17	30	23	15	28	33	1	9	5	19	29	9	13	18
17	15	1	9	5	9	18	40	30	23	28	33	19	29	13
1	9	5	9	13	17	15	18	23	28	19	29	40	30	33
1	9	5	9	13	15	17	18	19	23	28	29	30	33	40
1	5	9	9	13	15	17	18	19	23	28	29	30	33	40

1.5.2 In-Place

- Denksport of the day

- Pivot: Letztes Element
- 2 zähler: Laufindex i, Grenzindex g, == 0
- arr[i] { < arr[Pivot] swap arr[i++], arr[g++]
 > arr[Pivot] i++
- Arr Ende? swap arr[g], arr[Pivot]
- Linkes TA: Links v.g, v.v.

40	17	30	23	15	28	40 > 28 → i++
40	17	30	23	15	28	17 < 28 → sw, i++, g++
17	40	30	23	15	28	30 > 28 → i++
17	40	30	23	15	28	23 < 28 → sw, i++, g++
17	23	30	40	15	28	15 < 28 → sw, i++ g++
17	23	15	40	30	28	40 > 28
17	23	15	28	30	40	17 > 15, i++ 30 < 40, sw, i++, g++
17	23	15	28	30	40	23 > 15, i++ 40 < 40
15	23	17	28	30	40	15 < 17 (Pivot)
15	23	17	28	30	40	23 > 17, i++
15	17	23	28	30	40	23 < 17 (Pivot)
15	17	23	28	30	40	push...